

ETUDE D'UN SYSTEME PLURITECHNIQUE

Distributeur de carburant GPL

CORRIGE

PROPOSITION DE BAREME

ANALYSE DU SYSTEME: total 36

Question n°1	Analyse globale	6
Question n°2	Partie Commande	7
Question n°3	Partie Commande	8
Question n°4	Parcours du GPL (3 lignes de tableau + sens de rotation)	7
Question n°5	Schéma cinématique (4 noms de liaisons, 4 symboles)	8
	total	36

CALCUL DE VERIFICATION : total 42

Question n°6	Cylindrée du mesureur	12
Question n°7	Train d'engrenages	6
Question n°8	Nombre d'impulsions par tour de l'axe de reprise	4
	Volume débité entre deux impulsions	5
Question n°9	Vitesse de passage du secteur magnétique	9
Question n°10	Durée du passage	6
	total	42

PRODUCTION D'UNE SOLUTION : total 42

Question n°11	Tension d'alimentation	2
	Relier la broche	1
	Valeur de V1 lorsque Vcapt>Vref et Vcapt<Vref	2
	Compléter le schéma de la fonction	10
	Relation entre R1 et R2	2
	Calcul de R1 et R2	2
	Choix de la valeur normalisée	2
		/21
Question n°12	Compléter le schéma	8
	Valeur mini	1
	Relation de R3 en fonction de V1,Vf et If + calcul de la valeur de R3	5
	Rôle de R4	2
Question n°13	Nombre d'impulsions	2
	Nombre de bits du registre	3
	total	42

CORRECTION ANALYSE DU SYSTEME

ANALYSE GLOBALE

Question n°1:

- Il est nécessaire de séparer les bulles de gaz (compressible) du GPL car la mesure de la quantité de GPL serait faussée. (GPL :masse volumique constante).
- Le dégazeur doit être placé avant le mesureur, afin d'effectuer une mesure uniquement sur le volume de GPL. On ne peut donc pas le placer juste à l'entrée du flexible.

ANALYSE PARTIE COMMANDE

Question n°2:

- Les étapes actives pendant la mesure du volume de GPL débité sont **2** et **12**.
- Dès la détection d'une erreur de mesure en cours de distribution, les étapes qui deviendront actives seront **0** et **10**.

Question n°3:

- L' étape est : **Etape 13**
- La durée qui sépare ces 2 étapes si le pistolet est raccroché 9s après cet événement est de **9s**.
- La durée qui sépare ces 2 étapes si le pistolet est raccroché 20s après cet événement est de **15s**.

ANALYSE PARTIE OPERATIVE

VOIR PAGE SUIVANTE

Question n°4: E = Conduit relié à l'entrée S= Conduit relié à la sortie

Phase du mouvement	Conduit vers chambre avant haut	Conduit vers chambre avant bas	Conduit vers chambre arrière haut	Conduit vers chambre arrière bas	Schéma des jonctions réalisées par la cloche entre entrée, sortie et chambres du mesurleur.
Phase 1	E	E	S	S	
Phase 2	E	S	S	E	
Phase 3	S	S	E	E	
Phase 4	S	E	E	S	

Sens de rotation de la cloche :

De y vers x = sens horaire

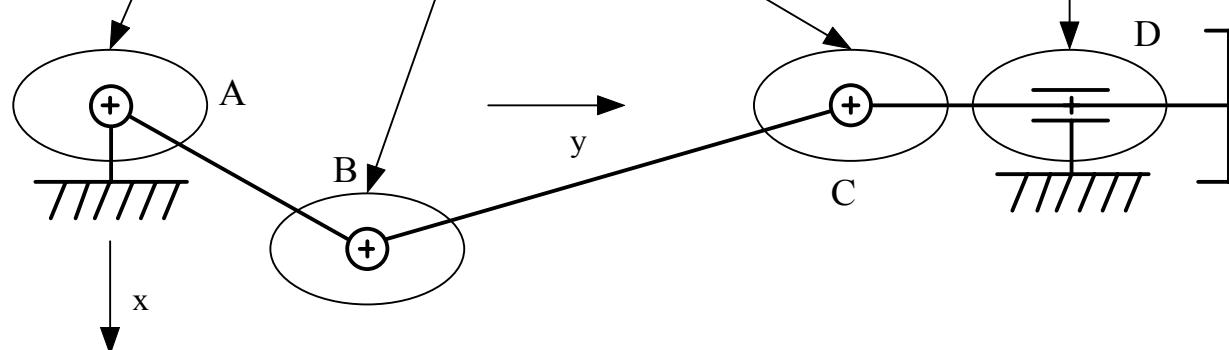
Question n°5:

Nom de la liaison :
Pivot d'axe Az

Nom de la liaison :
Pivot d'axe Bz

Nom de la liaison :
Pivot d'axe Cz

Nom de la liaison :
Pivot glissant d'axe
Dy



CORRECTION CALCULS DE VERIFICATION

Question n°6:

Le volume balayé dans une chambre est : $\mathbf{v} = \text{course} \times \text{surface}$ soit :

$$= 32 \times 2 \times (\pi \times 50^2) = 500\,000 \text{ mm}^3 / \text{tour}$$

On a donc $C = 4 \times \mathbf{v} = 2\,000\,000 \text{ mm}^3 = 2 \text{ l / tour}$

Question n°7:

Soit r le rapport de réduction du train d'engrenages. On a $r = \frac{Z1.Z3}{Z2.Z4} = \frac{50.56}{20.14} = 10$.

Le disque d'impulsions effectue donc $N_t = 10$ tours pour un tour de l'axe de reprise.

Question n°8:

On a donc $N_{imp} = N_t \times 20 = 200$ impulsions.

On a donc $\Delta Q = C/N_{imp} = 0.01$ litre. On vérifie bien le critère de précision annoncé.

Question n°9:

On a $\left\| \vec{V}_{imp} \right\| = \frac{D}{2} \cdot \omega_{imp} = 550 \text{ mm.s}^{-1}$

Question n°10:

On a $\Delta t = \frac{\Delta d}{\left\| \vec{V}_{imp} \right\|} = 6 \text{ ms}$.

On a $\Delta t > 3 \mu\text{s}$, le capteur tient donc effectivement compte du passage de chaque secteur magnétique.

CORRECTION PRODUCTION D'UNE SOLUTION

Question n°11:

La tension d'alimentation de l'ampli op doit être de **12V** car sa tension de sortie en saturation est égale à sa tension d'alim. Or le signal V1 est la tension de sortie de l'ampli op et son amplitude doit être de 12V.

- $V_{capt} > V_{ref} \Rightarrow V_1 = +12V$

$$V_{capt} < V_{ref} \Rightarrow V_1 = 0V$$

- $V_{ref} = \frac{R_2}{R_1 + R_2} \times 12V = 6V \Rightarrow R_2 = R_1$

- $V_{ref} = 6V = R_2 \times I_1 \quad \text{avec } I_1=1mA \Rightarrow R_2 = \frac{6}{0,01} = 6000\Omega$

Or $I_1 < 1mA \Rightarrow R_2 > 6000\Omega$ on choisit pour valeur normalisée $R_1=R_2= 6,8K\Omega$

Question n°12:

$$I_f = 10mA$$

- $R_3 = \frac{V_1 - VF}{I_f} \Rightarrow R_3 = \frac{12 - 1,15}{0,01} = 1095\Omega$

- Rôle de R4 : Résistance de Pull-up permet de fixer le niveau 1 à l'entrée du microcontrôleur.

Question n°13:

- Nombre d'impulsions que le registre doit compter pour le remplissage maximum du réservoir:

$$55 \text{ litres} \times 100 \text{ impulsions/litre} = \underline{\underline{5500 \text{ impulsions}}}$$

Conversion de 5500 en binaire $\Rightarrow 101010111100 \Rightarrow$ nécessité **d'un registre d'au moins 13 bits**.

CORRECTION PRODUCTION D'UNE SOLUTION

